

Coloquio del 29/02/2012

Análisis Numérico I (75.12) – Curso nro. 7

Ejercicio nro 1

- a) Dada la igualdad $\pi = \int_{-1}^1 \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}}$ intentar aproximar el valor de π utilizando cuadratura Gaussiana con 4 puntos. Los datos necesarios son:

x_i	c_i
$\pm 0,8611363116$	$0,3478548451$
$\pm 0,3399810436$	$0,6521451549$

- b) Aproximar el valor de $I = \int_0^5 [x] \cdot dx$ (donde $[x]$ =parte entera de x) mediante el método de los trapecios con $n=3, 5$ y 7 . Comparar con el verdadero valor.

Ejercicio nro 2

El modelo matemático de la dinámica demográfica de dos poblaciones antagónicas (modelo presa-predador) produjo el siguiente sistema de ecuaciones diferenciales ordinarias de primer orden:

$$\begin{aligned}\frac{dy_1(t)}{dt} &= k_1 \cdot y_1(t) - k_2 \cdot y_1(t) \cdot y_2(t) \\ \frac{dy_2(t)}{dt} &= k_3 \cdot y_1(t) \cdot y_2(t) - k_4 \cdot y_2(t)\end{aligned}$$

Donde con $y_1(t)$ es la cantidad de presas en el tiempo t e $y_2(t)$ es la cantidad de predadores en el tiempo t .

- a) Discretizar el sistema anterior usando el método de Runge-Kutta de orden 2:

$$w_{i+1} = w_i + \frac{h}{2} \cdot [f(t_i, w_i) + f(t_{i+1}, w_i + h \cdot f(t_i, w_i))]$$

- b) Suponiendo $y_1(0) = 1000$, $y_2(0) = 500$, $k_1 = 3$, $k_2 = 0,002$, $k_3 = 0,0006$ y $k_4 = 0,5$, estimar la población para los tiempos $t=1, 2$ y 3 . Usar $h=1$.